

F 36F

UNIVERSIDAD DE BUENOS AIRES
FACULTAD DE CIENCIAS EXACTAS Y NATURALES

DEPARTAMENTO: de Física

ASIGNATURA: MECANICA I

ORIENTACION:

CARRERA/S: Ciencias Fisicas

PLAN:

CARACTER: Obligatorio

DURACION DE LA MATERIA: 1 (un) cuatrimestro

HORAS DE CLASE: a) Teóricas: 5 hs.

b) Problemas: 6 hs.

c) Laboratorios: --

d) Seminarios: --

e) Totales: 11 hs.

ASIGNATURAS CORRELATIVAS

Trabajos Prácticos de Física III

1. Formulación Newtoniana de la Mecánica.
Leyes de Newton. Conservación del momento lineal, angular y energía.
Vínculos. Leyes de Newton con vínculos.
2. Formulación Lagrangiana y Principio de Hamilton.
Grados de libertad. Coordenadas generalizadas. Principio de trabajo virtual. Fuerzas generalizadas. Principio de D'Alembert. Ecuaciones de Lagrange. Potenciales que dependen de la velocidad.
Reducción del Principio de Hamilton a partir del principio de D'Alembert.
Elementos del cálculo de variaciones. Reducción de las ecuaciones de Lagrange del Principio de Hamilton. Extensión a sistemas no conservativos y anholónomos. Multiplicadores de Lagrange. Fuerzas conservativas, disipativas y giroscópicas. Función de disipación de Rayleigh.
3. Simetrías y el Lagrangiano
Transformaciones de coordenadas. Invariancia. Simetrías. Teorema de Noether. Constantes de movimiento. Invariancia frente a traslaciones temporales. El hamiltoniano, relación con la energía. Espacio de las fases.
4. Sistemas no inerciales.
Transformaciones de coordenadas. Sistemas no inerciales.
Comportamiento de Lagrangiano y Hamiltoniano. Derivada temporal en un sistema inercial y en uno rotante. Ecuaciones de movimiento en sistemas no inerciales.

Handwritten mark

Handwritten signature

Aprobado por Resolución CD 631/86

5. Cinemática del cuerpo rígido.

Rotaciones. Matrices ortogonales. Rotacionales infinitesimales. Vectores y tensores. Grados de libertad del cuerpo rígido. Velocidad del cuerpo rígido. Energía cinética. Tensor de inercia. Momento angular del cuerpo rígido. Matrices de Rotaciones. Vectores y Tensores. Ejes principales. Diagonalización de una matriz. Autovalores y autovectores. Movimiento general de un cuerpo rígido. Teorema de Euler. Orientación del cuerpo rígido. Ángulos de Euler.

6. Dinámica del cuerpo rígido.

Dependencia temporal del momento angular del cuerpo rígido. Ecuaciones de Euler. Lagrangiano del cuerpo rígido. Aplicaciones: cuerpo rígido libre. Tirope simétrico pesado.

7. Teoría de la Relatividad Especial.

Eventos. Espacio-tiempo. Invariancia del intervalo. Cuadrivectores contra-variantes y covariantes. Métrica de Minkowski. Trayectorias en el espacio-tiempo. Cono de luz. Causalidad. Transformaciones de Lorentz. Momento lineal y energía relativista. Colisiones relativistas. Fuerzas relativistas. Ecuaciones de movimiento.

8. Pequeñas oscilaciones para sistemas con varios grados de libertad.

Fuentes del problema. Movimiento del sistema con una sola frecuencia. Ecuaciones de autovalores. Frecuencias normales, coordenadas normales. Frecuencias mixtas. Vibraciones de moléculas lineales y no lineales. Excitación de los modos normales. Pequeñas oscilaciones de un sistema con disipación. La cuerda pesada. Límite de la distribución continua de masas. Ecuación de ondas. Campos.

9. Ecuaciones de Movimiento de Hamilton

Deducción a partir de las Ecuaciones de Lagrange y del Principio de Hamilton. Principio de mínima acción.

10. Transformaciones canónicas. Definición y ejemplos. Integrales de Poisson, paréntesis de Lagrange y de Poisson. Transformaciones canónicas infinitesimales.

El hamiltoniano como generador infinitesimal de la evolución temporal. Invariancia del Hamiltoniano y propiedades de conservación, paréntesis de Poisson de las componentes del momento angular. Teorema de Liouville.

11. Ecuación de Hamilton-Jacobi: ecuaciones para la función principal de Hamilton y la función característica de Hamilton.

Separación de variables. Variables de ángulo acción. Teoría clásica de perturbaciones.

Handwritten mark in blue ink.

Handwritten signature in black ink.

- 12. Sistemas de dos cuerpos. Reducción al problema de un cuerpo. Problema unidimensional equivalente. Orbitas, propiedades. Atracción gravitatoria y leyes de Kepler. Teorema del virial. Dispersión: definición, cálculo y medición de secciones eficaces. Fórmula de Rutherford. Sección eficaz total. Transformación del sistema del centro de masa al del laboratorio.

BIBLIOGRAFIA

GOLDSTEIN, H. "Classical Mechanics" 2nd. Ed. Addison Wesley
 LANDAU, L.D. and LIFSHITZ, E.M. "Curso de Física Teórica" - Vol I. Reverté.
 SOMMERFELD, A. "Lectures on Theoretical Physics", Vol. I. Academic Press.
 TER HAAR, D. "Elements of Hamiltonian Mechanics" - Pergamon Press.
 TAYLOR, E.F. y WHEELER, J.A. "Spacetime Physics" - Freeman and Co.
 SUDARSHAN, E. y MUKHINDA, N. "Classical Dynamics: A Modern Perspective". J. Wiley and Sons.

Firma del Profesor: *Murikhan*

Aclaración de Firma: Dra. Graciela D. Gnavi

Firma del Director :

5 JUN. 1986

Rubén H. Contreras
 Dr. RUBÉN H. CONTRERAS
 Director Adjunto Interino
 Departamento de Física